

# الشغل وطاقة الوضع الثقالية - الطاقة الميكانيكية

## Travail et Energie potentielle de pesanteur – Energie mécanique

### I. طاقة الوضع الثقالية

#### 1. تعريف

طاقة الوضع الثقالية لجسم في مجال الثقالة هي الطاقة التي يمتلكها الجسم نتيجة موضعه بالنسبة للأرض ؛

مصدرها التأثير البيني بين الجسم والأرض .

#### 2. تعبير طاقة الوضع الثقالية

توصلنا سابقا إلى العلاقة :

$$W_{AB}(\vec{P}) = m.g(z_A - z_B) = m.g.z_A - m.g.z_B$$

تبين هذه العلاقة أن شغل وزن الجسم يظهر كفرق لمقدارين :

$$\text{➤ } m.g.z_A : \text{ طاقة الوضع الثقالية في } G_A .$$

$$\text{➤ } m.g.z_B : \text{ طاقة الوضع الثقالية في } G_B .$$

نرمز لطاقة الوضع الثقالية بالرمز  $E_{pp}$  ؛ وحدتها الجول (J) .

$$\text{أي أن : } \boxed{W_{AB}(\vec{P}) = E_{pp}(A) - E_{pp}(B)}$$

بصفة عامة ، نعبر عن طاقة الوضع الثقالية لجسم صلب كتلته  $m$  ؛

$$\text{بالعلاقة : } \boxed{E_{pp} = m.g.z + K}$$

حيث :

$$\text{➤ } K : \text{ ثابتة اعتباطية تتعلق بالحالة المرجعية.}$$

$$\text{➤ } z : \text{ أنسوب مركز قصور الجسم}$$

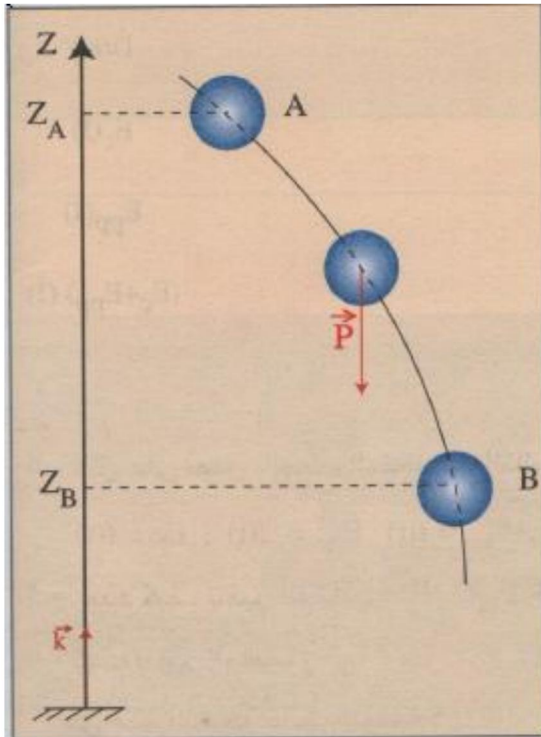
$$\text{➤ } g : \text{ شدة الثقالة}$$

#### 3. الحالة المرجعية

الحالة المرجعية لطاقة الوضع الثقالية هي الحالة التي نختارها اعتباطيا حيث تسند ل طاقة الوضع الثقالية القيمة

$$\boxed{E_{pp}(z_0) = m.g.z_0 + K = 0} \quad \text{عند الحالة المرجعية نكتب : } \boxed{E_{pp} = 0}$$

$$\text{أي أن : } K = -m.g.z_0$$



سقوط حر لجسم صلب بين الموضعين A و B

نعوض في العلاقة السابقة ؛ فنجد :  $E_{pp}(z) = m.g.(z - z_0)$

- إذا كان  $z > z_0$  فإن:  $E_{pp}(z) > 0$  : نقول بأن الجسم فوق الحالة المرجعية .
- إذا كان  $z < z_0$  فإن:  $E_{pp}(z) < 0$  : نقول بأن الجسم تحت الحالة المرجعية.
- إذا كان  $z = z_0$  فإن:  $E_{pp}(z) = 0$  : نقول بأن الجسم في الحالة المرجعية.

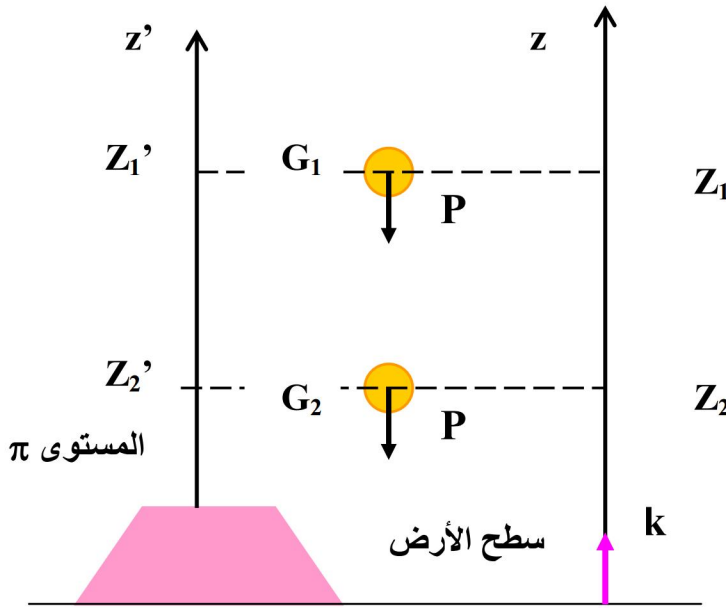
**ملحوظة :** تتناسب  $E_{pp}$  اطرادا مع الارتفاع .

$E_{pp}$  : مقدار جبري عكس الطاقة الحركية التي تكون دائما موجبة.

$E_{pp} = cte$  : لجسم فوق مستوى أفقي ( $z_G = cte$ ) .

**تطبيق : تمرين 2 ص 69**

4. تغير طاقة الوضع الثقالية  $\Delta E_{pp}$



➤ الحالة المرجعية منطبقة مع سطح الأرض :  $K = 0$

$$\Delta E_{pp} = E_{pp2} - E_{pp1} = (m.g.z_2 + K) - (m.g.z_1 + K)$$

$$\Delta E_{pp} = m.g.z_2 - m.g.z_1 = m.g.(z_2 - z_1) \text{ : أي أن}$$

$$\Delta E_{pp} = -m.g.(z_1 - z_2) = -m.g.h \text{ : ومنه}$$

➤ الحالة المرجعية منطبقة مع المستوى  $\pi$  :

$$\Delta E_{pp} = E'_{pp2} - E'_{pp1} = (m.g.z'_2 + K') - (m.g.z'_1 + K')$$

$$\Delta E_{pp} = m.g.z'_2 - m.g.z'_1 = m.g.(z'_2 - z'_1) \quad \text{أي أن :}$$

$$\Delta E_{pp} = -m.g.(z'_1 - z'_2) = -m.g.h = W_{G1G2}(\vec{P}) \quad \text{ومنه :}$$

استنتاج : تغير طاقة الوضع الثقالية لا يتعلق بالحالة المرجعية التي يتم اختيارها .  
ملحوظة :

- $z_1 > z_2$  : أي أن  $\Delta E_{pp} < 0$  : يفقد الجسم طاقة الوضع الثقالية أثناء نزوله .  
➤  $z_1 < z_2$  : أي أن  $\Delta E_{pp} > 0$  : يكتسب الجسم طاقة الوضع الثقالية أثناء صعوده .

### تطبيق : تمرين 5 ص 69

1. حساب طاقة الوضع الثقالية للحمولة :

$$\text{لدينا : } E_{pp}(z) = m.g.(z - z_0) = m.g.h$$

$$\text{ت.ع : } E_{pp}(z) = 100.9,8.6 = 5,88.10^3 \text{ J}$$

2. حساب تغير طاقة الوضع الثقالية  $\Delta E_{pp}$  :

$$\Delta E_{pp} = E_{pp}(\text{imble}) - E_{pp}(\text{Terre}) = m.g.h' - m.g.z_0$$

$$\Delta E_{pp} = m.g.h' = 100.9,8.15 = 1,47.10^4 \text{ J} \quad \text{أي أن :}$$

## II . الطاقة الميكانيكية Energie mécanique

### 1. تعريف

نسمي الطاقة الميكانيكية لجسم صلب عند كل لحظة مجموع طاقته الحركية وطاقة الوضع الثقالية ؛ نرمز لها بالرمز و وحدتها الجول .

$$\text{ملحوظة : في حالة السقوط الحر : } E_m = \frac{1}{2} m.v^2 + m.g.z + K$$

حيث  $v$  سرعة الجسم و  $z$  أنسوب مركز قصوره  $G$  في لحظة معينة :

### 2. انحفاظ الطاقة الميكانيكية

#### 2.1 حالة السقوط الحر : النشاط 1 ص 56

في حالة السقوط الحر؛ يخضع الجسم لوزنه فقط أي أن :  $-\Delta E_{pp} = W_{12}(\vec{P})$

فحسب مبرهنة الطاقة الحركية نكتب:  $\Delta E_C = E_C(2) - E_C(1) = W_{12}(\vec{P})$

$$\text{أي أن : } \Delta E_C = -\Delta E_{pp}$$

$$\text{ومنه : } E_C(2) - E_C(1) = E_{pp}(1) - E_{pp}(2)$$

$$\text{وبالتالي نجد : } E_C(2) + E_{pp}(2) = E_C(1) + E_{pp}(1)$$

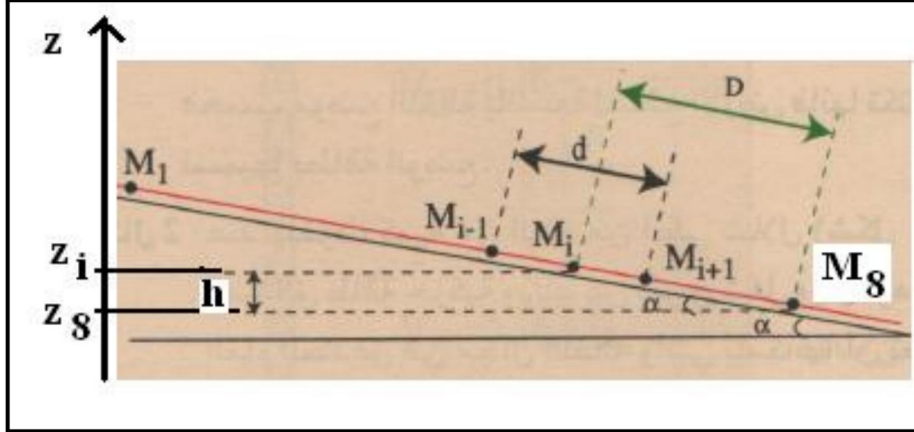
$$\text{انحفاظ الطاقة الميكانيكية . } E_m(2) = E_m(1)$$

## خلاصة :

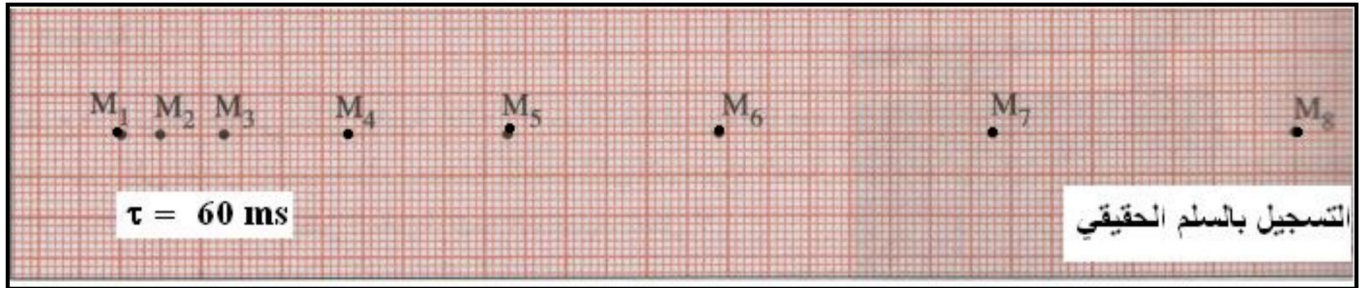
أثناء السقوط الحر تنحفظ الطاقة الميكانيكية .  
وزن الجسم قوة محافظة لأنها لا تتغير من قيمة الطاقة الميكانيكية

## 2.2 حالة جسم صلب خاضع لعدة قوى بدون احتكاك

### 2.2.1 نشاط تجريبي



نرسل حاملا ذاتيا (S) بدون سرعة بدئية ، فوق منضدة مائلة بزواوية بالنسبة للخط الأفقي نعطي و  
نسجل مواضع مركز قصوره خلال مدد زمنية متتالية متساوية فنحصل على التسجيل التالي:

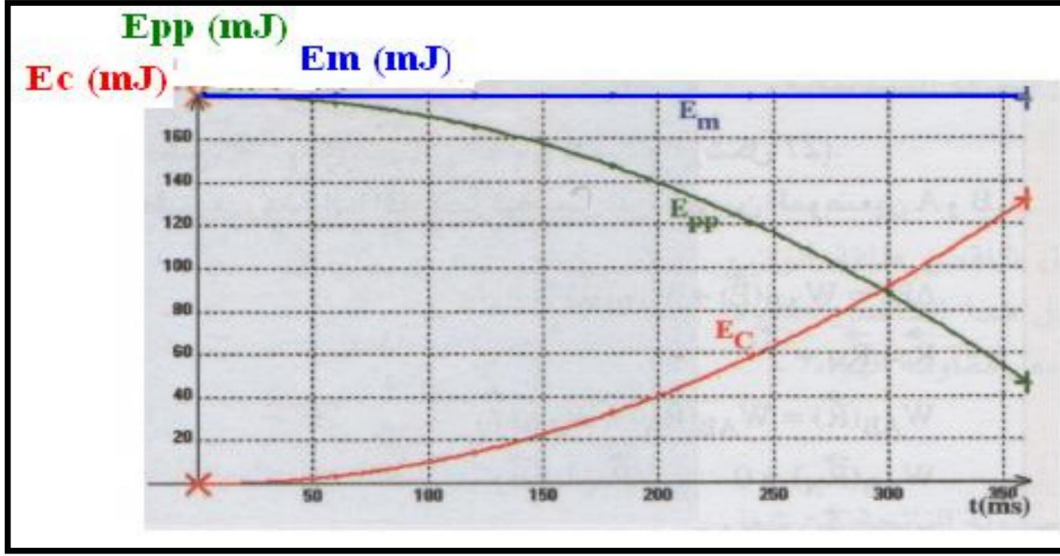


نختار المستوى المرجعي لطاقة الوضع الثقالية عند الموضع  $M_0$

### 2.2.2 جدول النتائج

$M_8$	$M_7$	$M_6$	$M_5$	$M_4$	$M_3$	$M_2$	$M_1$	النقطة
420	360	300	240	180	120	60	0	$t (10^{-3} s)$
****	7,10	5,90	4,60	3,50	2,30	1,30	***	$d (10^{-2} m)$
0	0,38	0,71	0,97	1,17	1,32	1,40	1,45	$D(10^{-1}m)$
***	128,10	88,45	53,76	31,12	13,44	4,29	***	$Ec (mJ)$
***	47,31	88,39	120,76	145,66	164,34	174,30	181,52	$Epp (mJ)$
***	175,40	176,84	174,52	176,78	177,78	178,60	***	$Ec+Epp (mJ)$
14,50	10,70	7,40	4,80	2,80	1,30	0,5	0	$x_i (10^{-2} m)$

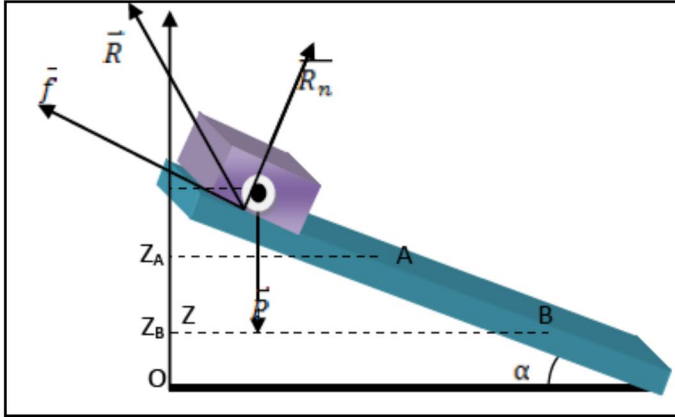
### 2.2.3. تمثيل المنحنيات



2.2.4. استنتاج: نستنتج أن الطاقة الميكانيكية تبقى ثابتة نقول بأنها محفوظة .

### 3. عدم انحفاظ الطاقة الميكانيكية

نعتبر جسما صلبا (S) حركة مستقيمة على مستوى مائل بزاوية  $\alpha$  بالنسبة للمستوى الأفقي . نعتبر الاحتكاكات مهمة .



حسب مبرهنة الطاقة الحركية بين A و B نكتب :  $\Delta E_C = E_C(B) - E_C(A) = W_{AB}(\vec{P}) + W_{AB}(\vec{R})$

أي أن :  $E_C(B) - E_C(A) = -\Delta E_{pp} + W_{AB}(\vec{R})$

ومنه :  $\vec{R} = \vec{R}_N + \vec{f}$  : لأن  $\Delta E_C + \Delta E_{pp} = W_{AB}(\vec{R}) = W_{AB}(\vec{f})$

ومنه :  $\Delta E_C + \Delta E_{pp} = \Delta E_m = W_{AB}(\vec{f})$

بما أن :  $W_{AB}(\vec{f}) < 0$  فإن :  $\Delta E_m < 0$  ؛ ومنه :  $E_m(B) < E_m(A)$

نضع  $Q = -W_{AB}(\vec{f})$  أي ان :  $\Delta E_m = -Q$

حيث Q الطاقة الحرارية الناتجة عن الاحتكاكات.